

## ФИЗИКА МАГНИТНЫХ ЯВЛЕНИЙ

УДК 539.2:194

РЯБУШКИН Д. С., СЕРГЕЕВ Н. А.

ИССЛЕДОВАНИЕ МЕДЛЕННЫХ МОЛЕКУЛЯРНЫХ ДВИЖЕНИЙ  
ПО ФОРМЕ СОЛИД-ЭХА

Предложен новый подход к исследованию медленных молекулярных движений в твердых телах по форме солид-эха. Показано, что и в случае наличия в твердом теле молекулярной подвижности солид-эхо позволяет восстановить форму сигнала спада свободной индукции.

К актуальным проблемам импульсного ядерного магнитного резонанса (ЯМР) относятся задачи, связанные с выяснением влияния молекулярной подвижности на характер откликов ядерных спиновых систем. Решение подобных задач представляет интерес не только с точки зрения теории, разработки новых вычислительных методов, но и с точки зрения практического их использования, поскольку одной из основных областей применения метода ЯМР является исследование атомной и молекулярной подвижности в твердых телах.

В настоящей работе исследуется влияние молекулярной подвижности на форму и характер затухания откликов ядерной спиновой системы на действие двухимпульсной последовательности  $90^\circ - \tau - 90^\circ_{90^\circ}$ .

В 1962 году Паулс и Мэнсфилд показали, что если к спиновой системе в момент времени  $\tau$  после действия первого  $90^\circ$ -импульса приложить второй  $90^\circ$ -импульс, сдвинутый по фазе относительно первого на  $90^\circ$ , то в момент  $2\tau$  наблюдается эхо, которое получило название солид-эхо [1, 2]. Это эхо в отличие от классического эха Хана [3], наблюдаемого в жидкостях, и квадрупольного в твердых телах [4, 5] обусловлено однородными диполь-дипольными взаимодействиями. В [1, 2] было показано, что при малых  $\tau$  форма солид-эха достаточно хорошо воспроизводит форму спада свободной индукции (ССИ) на малых временах, включая и  $\tau \rightarrow 0$ . Это очень важно с практической точки зрения, поскольку начальный участок ССИ обычно не регистрируется из-за «мертвого» времени приемника. В то же время самая надежная и полезная информация о поведении спиновой системы получается из рассмотрения начального участка ССИ.

Анализ формы солид-эха ограничивался в [1, 2] случаем «жесткой» решетки. При исследовании молекулярных движений в твердых телах по форме ССИ также возникают проблемы, связанные с «мертвым» временем приемника. Можно предполагать, что исследование молекулярных движений по форме солид-эха позволит и в этом случае обойти проблему «мертвого» времени.

Задачу о форме сигнала солид-эха в спиновых системах с молекулярной подвижностью будем решать, используя метод релаксационных уравнений (случайных траекторий) [6, 7]. Ранее этот метод был

нами использован для анализа формы ССИ в твердых телах с молекулярной подвижностью [8].

Форма сигнала солид-эха  $V(\tau+t)$  определяется выражением

$$V(\tau+t) = \text{Sp} \{ \langle \rho(\tau+t) \rangle I_x \} / \text{Sp} (I_x^2), \quad (1)$$

где  $\langle \rho(\tau+t) \rangle$  — усредненная по случайному движению матрица плотности, описывающая поведение спиновой системы в момент времени  $(\tau+t)$ ;  $t$  — время после действия второго импульса.

В нулевой момент времени матрица плотности  $\rho(0^-)$  пропорциональна  $z$ -составляющей полного ядерного спина [9]:

$$\rho(0^-) \sim I_z. \quad (2)$$

После действия первого  $90^\circ$ -импульса, приложенного вдоль оси  $Y$  во вращающейся системе координат (ВСК), матрица плотности принимает вид:

$$\rho(0^+) \sim e^{i\frac{\pi}{2}I_y} I_z e^{-i\frac{\pi}{2}I_y} = I_x. \quad (3)$$

В промежутке между действиями двух импульсов ( $0^+ \rightarrow \tau$ ) эволюция матрицы плотности описывается уравнением Лиувилля:

$$\frac{dI_x(t)}{dt} = \frac{i}{\hbar} [H(t), I_x]. \quad (4)$$

Здесь  $H(t)$  — гамильтониан, описывающий взаимодействия в ядерной спиновой системе (спин-спиновый гамильтониан).

В общем случае решение уравнения (4) представляет собой трудную математическую задачу. Однако, как показано в [10—12], для молекулярных движений, описываемых случайным марковским процессом, уравнение (4) может быть сведено к следующему уравнению для неполного среднего  $\bar{I}_x(\Omega_i, t)$ :

$$\frac{d\bar{I}_x(\Omega_i, t)}{dt} = \frac{i}{\hbar} [H(\Omega_i), \bar{I}_x(\Omega_i, t)] + \sum_j W_{ij} \bar{I}_x(\Omega_j, t), \quad (5)$$

где  $\Omega_i$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ ) — пространственные конфигурации, которые спиновая система «посещает» в результате молекулярного движения, и  $W_{ij}$  ( $i \neq j$ ) — вероятность перехода спиновой системы от конфигурации  $\Omega_i$  к  $\Omega_j$ . Величина  $\bar{I}_x(\Omega_i, t)$  получена в результате усреднения  $I_x(t)$  по случайным траекториям, у которых один конец траектории ( $\Omega_i$ ) фиксирован.

Для многоспиновых систем найти точное решение уравнения (5) не представляется возможным. Поэтому мы будем искать его в виде ряда Тейлора по степеням  $t$ :

$$\begin{aligned} \bar{I}_x(\Omega_i, t) &= \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{m!} \left. \frac{d^m \bar{I}_x(\Omega_i, t)}{dt^m} \right|_{t=0} \cdot t^m = \\ &= \bar{I}_x(\Omega_i, 0) + At + \frac{1}{2} Bt^2 + \frac{1}{6} Ct^3 + \frac{1}{24} Dt^4 + \dots \end{aligned} \quad (6)$$

В момент времени  $\tau$  к спиновой системе прикладывается второй  $90^\circ$ -импульс, сдвинутый по фазе на  $90^\circ$  относительно первого импульса (направленный вдоль оси  $X$  во ВСК). Матрица плотности после действия второго импульса будет пропорциональна

$$\bar{\rho}(\Omega_i, \tau) \sim \bar{I}_x(\Omega_i, 0) + \tilde{A}\tau + \frac{1}{2} \tilde{B}\tau^2 + \frac{1}{6} \tilde{C}\tau^3 + \frac{1}{24} \tilde{D}\tau^4 + \dots, \quad (7)$$

где

$$\tilde{R} = e^{i\frac{\pi}{2}I_x} R e^{-i\frac{\pi}{2}I_x}. \quad (8)$$

После окончания действия второго радиочастотного импульса развитие во времени матрицы плотности вновь определяется гамильтонианом  $H(t)$  и описывается уравнением (5) с начальным условием, определяемым выражением (7). Решение уравнения (5) также будем искать в виде ряда Тейлора по  $t$ :

$$\bar{\rho}(\Omega_i, \tau + t) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{m!} \left. \frac{d^m \bar{\rho}(\Omega_i, \tau + t)}{dt^m} \right|_{t=0} \cdot t^m. \quad (9)$$

Производные  $d^m \bar{\rho}(\Omega_i, \tau + t)/dt^m|_{t=0}$  находятся из релаксационного уравнения (5) с учетом начального условия (7). Окончательное выражение для  $\langle \rho(\tau + t) \rangle$  находится путем усреднения  $\bar{\rho}(\Omega_i, \tau + t)$  по  $\Omega_i$ :

$$\langle \rho(\tau + t) \rangle = \sum_i \bar{\rho}(\Omega_i, \tau + t). \quad (10)$$

После несложных, но громоздких выкладок получим следующее выражение для формы сигнала солид-эха:

$$\begin{aligned} V(\tau + t) = & \left[ 1 - \frac{1}{2!} M_2 (t - \tau)^2 + \frac{1}{4!} M_4 (t - \tau)^4 + \dots \left( -\frac{6}{4!} M_{4x} t^2 \tau^2 \right) + \right. \\ & \left. + \dots \right] - \frac{1}{3!} \sum_{i,j} P_j W_{ij} [F_{ii} + F_{ij}] (t^3 - 3t^2\tau - 3\tau^2 t + \tau^3) - \\ & - \frac{1}{4!} \sum_{i,j,\kappa} P_\kappa W_{ij} W_{j\kappa} [F_{ii} + F_{ij} + F_{i\kappa}] (t^4 - 4t^3\tau - 4t\tau^3 - 6t^2\tau^2 + \tau^4) + \dots, \end{aligned} \quad (11)$$

где

$$F_{ij} = \text{Sp} \{ [H(\Omega_i), [H(\Omega_j), I_x] I_x] \} / \hbar^2 \text{Sp}(I_x^2), \quad (12)$$

а  $M_2$  и  $M_4$  — второй и четвертый моменты линии поглощения ЯМР «жесткой» решетки [13];  $M_{4x}$  — поправочный член, описывающий затухание амплитуды солид-эха [2].

Обычно в диамагнитных твердых телах основным взаимодействием, определяющим спиновую динамику, является диполь-дипольное взаимодействие между магнитными моментами ядер. В этом случае гамильтониан взаимодействия  $H$  имеет вид

$$H = \sum_{\kappa > l} b_{\kappa l} (I_\kappa \cdot I_l - 3I_{\kappa z} I_{l z}) \frac{\gamma^2 \hbar^2}{2}, \quad (13)$$

где

$$b_{\kappa l} = R_{\kappa l}^{-3} (3 \cos^2 \vartheta_{\kappa l} - 1), \quad (14)$$

$R_{\kappa l}$  — радиус-вектор, соединяющий  $\kappa$ -е и  $l$ -е ядра;  $\vartheta_{\kappa l}$  — угол между вектором внешнего магнитного поля  $H_0$  и  $R_{\kappa l}$ .

Подставляя (14) в (12) и вычисляя шпур от произведений спиновых операторов, получим:

$$F_{ij} = -\frac{3}{4} \gamma^4 \hbar^2 I(I+1) \frac{1}{N} \sum_{\kappa \neq l} b_{\kappa l}(\Omega_i) b_{\kappa l}(\Omega_j). \quad (15)$$

В качестве примера использования выражения (11) рассмотрим модель молекулярной подвижности, согласно которой  $P_i = 1/n$  и  $W_{ij} (i \neq j) = 1/n\tau_c$ ,  $\tau_c$  — время корреляции, характеризующее случайный молекулярный процесс. Этой модели, в частности, соответствует модель реориентационной подвижности молекул в твердом теле. Тогда для  $V(\tau + t)$  находим:

$$V(\tau + t) = V_{\text{п-с}}(\tau + t) + \frac{1}{3!} \frac{\Delta M_2}{\tau_c} (t^3 - 3t^2\tau - 3\tau^2t + \tau^3) - \\ - \frac{1}{4!} \frac{\Delta M_2}{\tau_c^2} (t^4 - 4t^3\tau - 4t\tau^3 - 6t^2\tau^2 + \tau^4) + \dots \quad (16)$$

Здесь  $\Delta M_2 = M_{2\text{ж.р}} - M_{2\text{подв}}$ ,  $M_{2\text{ж.р}}$  — второй момент линии поглощения ЯМР „жесткой“ решетки ( $\tau_c \gg M_2^{-1/2}$ ) и  $M_{2\text{подв}}$  — второй момент, суженной движением формы линии ЯМР ( $\tau_c \ll M_2^{-1/2}$ );  $V_{\text{п-с}}(\tau + t)$  — выражение, полученное ранее Паулсом и Стрейнджем для случая, когда  $\tau_c \rightarrow \infty$  [2].

Если обозначить  $(t - \tau)$  через  $t'$ , то из выражения (16) для формы сигнала солид-эха получим:

$$V(t' + 2\tau) = 1 - \frac{1}{2!} M_2 t'^2 + \frac{1}{3!} \frac{\Delta M_2}{\tau_c} t'^3 + \frac{1}{4!} M_4 t'^4 - \\ - \frac{1}{4!} \frac{\Delta M_2}{\tau_c^2} t'^4 + \dots \quad (17) \\ - \frac{2}{3} \frac{\Delta M_2}{\tau_c} \tau^3 - \frac{\Delta M_2}{\tau_c} \tau^2 t' + \frac{1}{2} \frac{\Delta M_2}{\tau_c^2} (\tau^4 + 2\tau^3 t' + \tau^2 t'^2) - \\ - \frac{6}{4!} M_{4x} (\tau + t')^2 \tau^2 + \dots$$

В [8] рассматривался вопрос о вычислении ССИ в спиновых системах с реориентационной подвижностью и получено следующее выражение для формы ССИ  $G(t)$ :

$$G(t) = 1 - \frac{M_2}{2!} t^2 + \frac{\Delta M_2}{3! \tau_c} + \frac{M_4}{4!} t^4 - \frac{\Delta M_2}{4! \tau_c^2} t^4 + \dots \quad (18)$$

Из сравнения выражений (17) и (18) следует, что при малых  $\tau$ ,  $t'$  форма сигнала солид-эха воспроизводит форму сигнала ССИ на малых временах и тем самым методика солид-эха позволяет и в случае наличия в твердом теле молекулярной подвижности решить проблему «мертвого» времени.

Для проверки полученных выше выражений нами был проведен расчет формы сигнала солид-эха для простой модели: двухспиновая система ( $I_1 = I_2 = 1/2$ ), «прыгающая» по двум неэквивалентным положениям. Эта задача имеет точное решение и представляет, на наш взгляд, не только академический интерес. В результате вычислений получены следующие выражения для  $V(\tau + t)$ :

1)  $\kappa > 0$

$$V(\tau + t) = \frac{4}{\kappa} e^{-(\tau+t)/2\tau_c} \cdot \cos \left[ \frac{1}{2} (a_1 + a_2) (\tau - t) \right] \times \\ \times \left[ (a_1 - a_2)^2 \cdot \cos \frac{1}{2} \sqrt{\kappa} (\tau - t) - \frac{1}{\tau_c^2} \cos \frac{1}{2} \sqrt{\kappa} (t + \tau) + \right. \\ \left. + \frac{\sqrt{\kappa}}{\tau_c} \sin \frac{1}{2} \sqrt{\kappa} (\tau + t) \right]; \quad (19)$$

2)  $\kappa < 0$

$$V(\tau + t) = - \frac{4}{\kappa} e^{-(\tau+t)/2\tau_c} \cdot \cos \left[ \frac{1}{2} (a_1 + a_2) (\tau - t) \right] \times \quad (20)$$

$$\times \left[ - (a_1 - a_2)^2 \operatorname{ch} \frac{1}{2} \sqrt{-\kappa} (\tau - t) + \frac{1}{\tau_c^2} \operatorname{ch} \frac{1}{2} \sqrt{-\kappa} (\tau + t) + \frac{1}{\tau_c} \sqrt{-\kappa} \operatorname{sh} \frac{1}{2} \sqrt{-\kappa} (\tau + t) \right].$$

Здесь  $\kappa = (a_1 - a_2)^2 - \frac{1}{\tau_c^2}$ ;

$$a_i = 3\gamma^2 \hbar^2 (1 - 3 \cos^2 \theta_i) / 4R^3.$$

Для предельных случаев, когда  $\tau_c \rightarrow \infty$  (отсутствует молекулярное движение) и  $\tau_c \rightarrow 0$  (быстрые молекулярные движения), из выражений (19) и (20) получим:

$$\tau_c \rightarrow \infty : V(\tau + t) = \frac{1}{2} [\cos a_1 (\tau - t) + \cos a_2 (\tau - t)];$$

$$\tau_c \rightarrow 0 : V(\tau + t) = \cos \left[ \frac{1}{2} (a_1 + a_2) (\tau - t) \right].$$

Раскладывая (19) и (20) в ряд Тейлора по  $\tau$  и  $t$ , находим:

$$\begin{aligned} V(\tau + t) = & 1 - \frac{(t - \tau)^2}{2!} \left[ \frac{a_1^2 + a_2^2}{2} \right] + \frac{(t - \tau)^4}{4!} \left[ \frac{a_1^4 + a_2^4}{2} \right] - \\ & - \frac{1}{2} W (a_1 - a_2)^2 \left[ -\frac{t^3}{6} + \frac{t^2 \tau}{2} + \frac{t \tau^2}{2} - \frac{\tau^3}{6} \right] + \\ & + \frac{1}{24} W^2 (a_1 - a_2)^2 (-t^4 + 4t^3 \tau + 6t^2 \tau^2 + 4t \tau^3 - \tau^4), \end{aligned} \quad (21)$$

что полностью совпадает с выражением (16) и тем самым подтверждает правильность полученных результатов для многоспиновой системы с молекулярной подвижностью.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Powles J. G., Mansfield P. Phys. Lett., 1962, **2**, 58.
2. Powles J. G., Strange J. H. Proc. Phys. Soc., 1963, **6**, 82.
3. Hahn E. L. Phys. Rev., 1950, **80**, 580.
4. Solomon I. Phys. Rev., 1958, **110**, 61.
5. Mansfield P., Mahlaughlin D. E., Butterworth J. J. Phys. C, 1970, **3**.
6. Корст Н. Н., Анциферова Л. И. УФН, 1978, **126**, 67.
7. Александров И. В. Теория магнитной релаксации. М., Наука, 1975.
8. Сергеев Н. А., Рябушкин Д. С. Изв. вузов, Физика, 1982, № 7, 48.
9. Хеберлен У., Меринг М. ЯМР высокого разрешения в твердых телах. М., Мир, 1980.
10. Корст Н. Н. ТМФ, 1971, **6**, 265.
11. Kubo R. J. Phys. Soc. Japan, Suppl, 1969, **26**, 1.
12. Johnson C. J. Chem. Phys., 1964, **41**, 3277.
13. Van Vleck J. N. Phys. Rev., 1948, **74**, 1148.

Симферопольский госуниверситет  
им. М. В. Фрунзе

Поступила в редакцию  
18 июля 1983 г.