

Wykład 3

3.1. Rozwiązanie równań Smoluchowskiego w przypadku dychotomicznej zmiennej

Zmienną dychotomiczną nazywają taką zmienną losową $X(t)$, która może przyjmować tylko dwie wartości x_1 albo x_2 . Dla tej zmiennej układ równań (2.43) ma postać

$$\frac{\partial P(x_i | x_1, t)}{\partial t} = W_{11}P(x_i | x_1, t) + W_{21}P(x_i | x_2, t), \quad (3.1a)$$

$$\frac{\partial P(x_i | x_2, t)}{\partial t} = W_{12}P(x_i | x_1, t) + W_{22}P(x_i | x_2, t), \quad (3.1b)$$

gdzie $i = 1$ albo 2 .

Przypuśćmy, że $W_{12} = W_{21}$, a więc $W_{11} = W_{22} = -W$. Ten przypadek odpowiada sytuacji, kiedy prawdopodobieństwa przejść $1 \rightarrow 2$ i $2 \rightarrow 1$ są równe sobie.

Wprowadzając oznaczenia

$$a_1 = P(x_i | x_1, t) \quad \text{i} \quad a_2 = P(x_i | x_2, t),$$

zapiszmy układ równań (3.1) w postaci

$$\frac{\partial a_1(t)}{\partial t} = -Wa_1(t) + Wa_2(t), \quad (3.2a)$$

$$\frac{\partial a_2(t)}{\partial t} = Wa_1(t) - Wa_2(t). \quad (3.2b)$$

Równanie charakterystyczne układu równań różniczkowych (3.2) ma postać

$$\begin{vmatrix} -W - \lambda & W \\ W & -W - \lambda \end{vmatrix} = (W + \lambda)^2 - W^2 = 0.$$

Skąd

$$\lambda_1 = 0 \quad \text{i} \quad \lambda_2 = -2W. \quad (3.3)$$

A więc ogólne rozwiązanie układu równań (3.2) ma postać

$$\begin{aligned} a_1(t) &= a_1^{(1)} + a_2^{(1)} e^{-2Wt}, \\ a_2(t) &= a_1^{(2)} + a_2^{(2)} e^{-2Wt}. \end{aligned} \quad (3.4)$$

Współczynniki $a_i^{(j)}$ ($i, j = 1, 2$) znajdziemy rozwiązując układ równań

$$\begin{aligned}(-W - \lambda_i)a_i^{(1)} + Wa_i^{(2)} &= 0, \\ Wa_i^{(1)} + (-W - \lambda_i)a_i^{(2)} &= 0.\end{aligned}$$

Skąd znajdujemy

$$a_i^{(2)} = \frac{W + \lambda_i}{W} a_i^{(1)}. \quad (3.5)$$

Ze wzoru (3.5) wynika, że

$$\begin{aligned}\lambda_1 &= 0 & a_1^{(2)} &= a_1^{(1)} \equiv a; \\ \lambda_2 &= -2W & a_2^{(2)} &= -a_2^{(1)} \equiv b.\end{aligned}$$

A zatem ze wzoru (3.4) mamy

$$\begin{aligned}a_1(t) &= a - be^{-2Wt}, \\ a_2(t) &= a + be^{-2Wt}.\end{aligned} \quad (3.6)$$

Przy $t = 0$ ze wzorów (3.6) otrzymujemy

$$\begin{aligned}a_1(0) &= P(x_i | x_1, 0) \equiv \delta_{i1} = a - b, \\ a_2(0) &= P(x_i | x_2, 0) \equiv \delta_{i2} = a + b.\end{aligned} \quad (3.7)$$

Z tego układu równań znajdujemy

$$\begin{aligned}a_1^{(2)} &= a_1^{(1)} \equiv a = \frac{1}{2}(\delta_{i1} + \delta_{i2}), \\ a_2^{(2)} &= -a_2^{(1)} \equiv b = \frac{1}{2}(\delta_{i2} - \delta_{i1}).\end{aligned} \quad (3.8)$$

Biorąc pod uwagę (3.8) ze wzoru (3.4) otrzymujemy

$$\begin{aligned}P(x_i | x_1, t) &= a_1^{(1)} + a_2^{(1)}e^{-2Wt} = \frac{1}{2}(\delta_{i1} + \delta_{i2}) + \frac{1}{2}(\delta_{i1} - \delta_{i2})e^{-2Wt}, \\ P(x_i | x_2, t) &= a_1^{(2)} + a_2^{(2)}e^{-2Wt} = \frac{1}{2}(\delta_{i1} + \delta_{i2}) + \frac{1}{2}(\delta_{i2} - \delta_{i1})e^{-2Wt}.\end{aligned} \quad (3.9)$$

Skąd mamy

$$\begin{aligned}x_i &= x_1 \\ P(x_1 | x_1, t) &= \frac{1}{2}(1 + e^{-2Wt}), \\ P(x_1 | x_2, t) &= \frac{1}{2}(1 - e^{-2Wt}).\end{aligned} \quad (3.10a)$$

$$\begin{aligned}
x_i &= x_2 \\
P(x_2 | x_1, t) &= \frac{1}{2}(1 - e^{-2Wt}), \\
P(x_2 | x_2, t) &= \frac{1}{2}(1 + e^{-2Wt}).
\end{aligned}
\tag{3.10b}$$

Albo

$$\begin{aligned}
P(x_i | x_i, t) &= \frac{1}{2}(1 + e^{-2Wt}) \quad i = 1, 2 \\
P(x_i | x_j, t) &= \frac{1}{2}(1 - e^{-2Wt}) \quad i \neq j
\end{aligned}
\tag{3.11}$$

Zadanie: Znaleźć rozwiązanie układu równań (3.1) zakładając, że $W_{12} \neq W_{21}$.

3.2. Model przeskoków drobin

Jako drugi przykład zastosowania i rozwiązania równania Smoluchowskiego rozważmy najprostszy model przeskoków grupy molekularnej pomiędzy kilkoma równoważnymi minimami energii potencjalnej Ω_l ($l = 1, 2, \dots, n$). Będziemy zakładać, że proces przeskoków losowy jest stacjonarnym procesem Markowa. Dla stacjonarnych procesów Markowa, zgodnie z (2.43), prawdopodobieństwo warunkowe $P(\Omega_l, 0 | \Omega_m, t)$ spełnia równanie Smoluchowskiego:

$$\frac{\partial}{\partial t} P(\Omega_l, 0 | \Omega_m, t) = \sum_{k=1}^n P(\Omega_l, 0 | \Omega_k, t) W_{km}, \tag{3.12}$$

z warunkami:

$$P(\Omega_l, 0 | \Omega_m, 0) = \delta_{lm}, \tag{3.13}$$

$$\sum_{m=1}^n P(\Omega_l, 0 | \Omega_m, t) = 1, \tag{3.14}$$

$$\sum_{m=1}^n W_{lm} = 0. \tag{3.15}$$

Zakładając, że ($l \neq m$)

$$W_{lm} = \frac{1}{n\tau_c}, \tag{3.16}$$

z równania (3.15) znajdujemy:

$$W_{ll} = \frac{1-n}{n\tau_c}. \tag{3.17}$$

Biorąc pod uwagę równania (3.16), (3.17) oraz (3.14) możemy zapisać równanie (3.12) w postaci:

$$\begin{aligned}
\frac{\partial}{\partial t} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) &= P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) \cdot W_{ll} + \sum_{k \neq l} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{k,t}) \cdot W_{kl} \\
&= \frac{1-n}{n\tau_c} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) + \frac{1}{n\tau_c} \sum_{k \neq l} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{k,t}) \\
&= \frac{1-n}{n\tau_c} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) - \frac{1}{n\tau_c} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) + \frac{1}{n\tau_c} \\
&= -\frac{1}{\tau_c} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) + \frac{1}{n\tau_c}
\end{aligned} \tag{3.18}$$

$$\begin{aligned}
\frac{\partial}{\partial t} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{m,t}) &= P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) \cdot W_{lm} + \sum_{k \neq l} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{k,t}) \cdot W_{km} \\
&= \frac{1}{n\tau_c} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) + \frac{1-n}{n\tau_c} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{m,t}) + \frac{1}{n\tau_c} \sum_{k \neq l, m} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{k,t}) \\
&= \frac{1}{n\tau_c} [P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) - P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) - P(\Omega_{l,0} | \Omega_{m,t})] \quad (l \neq m) \\
&\quad + \frac{1-n}{n\tau_c} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{m,t}) + \frac{1}{n\tau_c} = -\frac{1}{\tau_c} P(\Omega_{l,0} | \Omega_{m,t}) + \frac{1}{n\tau_c}
\end{aligned} \tag{3.19}$$

Równania (3.18) i (3.19) mają podobną strukturę i podobne rozwiązania

$$P(\Omega_{l,0} | \Omega_{m,t}) = \frac{1}{n} - K \cdot \exp\left(-\frac{t}{\tau_c}\right) . \tag{3.20}$$

Tu K jest stałą całkowania, którą możemy znaleźć z warunków początkowych (3.13)

$$l = m \quad K = \frac{1}{n} - 1 , \tag{3.21}$$

$$l \neq m \quad K = \frac{1}{n} . \tag{3.22}$$

Korzystając z (3.21) i (3.22) otrzymujemy

$$P(\Omega_{l,0} | \Omega_{m,t}) = \frac{1}{n} [1 - \exp\left(-\frac{t}{\tau_c}\right)] + \exp\left(-\frac{t}{\tau_c}\right) \cdot \delta_{lm} , \tag{3.23}$$

Gdy $n = 2$ ze wzoru (3.23) mamy

$$P(\Omega_{l,0} | \Omega_{l,t}) = \frac{1}{2} [1 + \exp\left(-\frac{t}{\tau_c}\right)] , \tag{3.24}$$

$$P(\Omega_l, 0 | \Omega_m, t) = \frac{1}{2} [1 - \exp(-\frac{t}{\tau_c})] \quad l \neq m . \quad (3.25)$$

3.3. Stochastyczne równanie Liouville'a

W NMR często stosowanym przybliżeniem jest przybliżenie, które nazywa się półklasycznym. W tym przybliżeniu spiny jądrowe rozważamy jako wielkości kwantowe, natomiast rozważanie ruchów cieplnych jąder albo drobin pozostaje klasycznym. Półklasyczne przybliżenie często będziemy wykorzystywali dalej.

Przy istnieniu w badanej próbce chaotycznych cieplnych ruchów jąder, Hamiltonian układu spinowego staje się funkcją losową zmiennej $X(t)$ ($X(t)$ oznacza, na przykład, orientację ruchomej molekuly w chwili t) i równanie Liouville'a dla operatora macierzy gęstości możemy zapisać jako ($\hbar = 1$)

$$\frac{d\rho(t)}{dt} = i[\rho(t), H(X(t))]. \quad (3.26)$$

Podzielimy czasowy odcinek (t_0, t) na nieskończenie małe odcinki: (t_0, t_1) ; (t_1, t_2) ; ...; $(t_{N-1}, t_N = t)$. Rozważmy pierwszy odcinek (t_0, t_1) i przypuśćmy, że ten odcinek jest na tyle małym, że Hamiltonian układu $H(X(t))$ na tym odcinku możemy uważać za stały, tj. nie zależnym od czasu, a zatem możemy zamienić $H(X(t))$ przez $H(x_1)$, gdzie x_1 - wartość losowej zmiennej $X(t)$ przy $t_1 \geq t \geq t_0$. Równanie (3.12) możemy wtedy zapisać jako

$$\frac{d\rho(t)}{dt} = i[\rho(t), H(x_1)]. \quad (3.27)$$

Ponieważ w równaniu (3.27), które jest słuszne przy $t_1 \geq t \geq t_0$, Hamiltonian układu $H(x_1)$ nie zależy od czasu, łatwo znaleźć formalne rozwiązanie tego równania

$$\rho(x_0, t_0; x_1, t_1) = e^{-iH(x_1)\Delta t_1} \rho(x_0, t_0) e^{iH(x_1)\Delta t_1}, \quad (3.28)$$

gdzie przez Δt_1 oznaczyliśmy $\Delta t_1 = t_1 - t_0$, a x_0 - wartość $X(t)$ w początkowej chwili t_0 .

Rozważmy teraz drugi czasowy odcinek (t_1, t_2) i znów przypuśćmy, że w równaniu (3.26) możemy zamienić $H(X(t))$ przez $H(x_2)$, gdzie x_2 - wartość losowej zmiennej $X(t)$ przy $t_2 \geq t \geq t_1$. Wtedy dla operatora macierzy gęstości w chwili t_2 możemy zapisać

$$\rho(x_0, t_0; x_1, t_1; x_2, t_2) = e^{-iH(x_2)\Delta t_2} \rho(x_0, t_0; x_1, t_1) e^{iH(x_2)\Delta t_2}, \quad (3.29)$$

gdzie $\Delta t_2 = t_2 - t_1$.

Przedłużając tą procedurę znajdziemy, że w chwili $t_N = t$ operator macierzy gęstości ma postać

$$\rho(x_0, t_0; \dots; x_N, t_N = t) = \prod_{k=N}^1 e^{-iH(x_k)\Delta t_k} \rho(x_0, t_0) \prod_{l=1}^N e^{iH(x_l)\Delta t_l}, \quad (3.30)$$

gdzie $\Delta t_N = t_N - t_{N-1}$.

Z otrzymanego rozwiązania (3.30) równania (3.26) łatwo sprawdzić, że

$$\frac{d}{dt} \rho(x_0, t_0; \dots; x_N, t) = i[\rho(x_0, t_0; \dots; x_N, t), H(x_N)]. \quad (3.31)$$

Zadanie: Udowodnić (3.31).

Rozwiązanie (3.30) równania Liouville'a (3.26) odpowiada jednej z możliwych trajektorii losowej zmiennej $X(t)$. Dla tego żeby znaleźć uśredniony po wszystkich trajektoriach $X(t)$ operator macierzy gęstości $\langle \rho(t) \rangle$, musimy uśrednić (3.30) po funkcji rozkładu $P(x_0, t_0; \dots; x_N, t_N = t)$

$$\langle \rho(t) \rangle = \lim_{\substack{N \rightarrow \infty \\ \Delta t_i \rightarrow 0}} \sum_{x_0} \sum_{x_1} \dots \sum_{x_N} P(x_0, t_0; \dots; x_N, t) \rho(x_0, t_0; \dots; x_N, t). \quad (3.32)$$

Przypuśćmy teraz, że stochastyczny proces jest stacjonarnym markowskim procesem. Zgodnie z definicją stacjonarnego procesu Markowa

$$P(x_0, t_0; x_1, t_1; \dots; x_N, t_N = t) = P(x_0)P(x_0 | x_1, \tau_1) \dots P(x_{N-1} | x_N, \tau_N), \quad (3.33)$$

gdzie $\tau_i = t_i - t_{i-1}$ i x_0 - wartość $X(t)$ w chwili x_0 .

Zdefiniujemy częściowo uśrednione operatory macierzy gęstości

$$\langle \rho(x_0, t_0; x_N, t) \rangle = \lim_{\substack{N \rightarrow \infty \\ \Delta t_i \rightarrow 0}} \sum_{x_1} \sum_{x_2} \dots \sum_{x_{N-1}} P(x_0 | x_1, \tau_1) P(x_1 | x_2, \tau_2) \dots P(x_{N-1} | x_N, \tau_N) \cdot \rho(x_0, t_0; x_1, t_1; \dots; x_N, t), \quad (3.34)$$

oraz

$$\langle \rho(x_N, t) \rangle = \sum_{x_0} P(x_0) \langle \rho(x_0, t_0; x_N, t) \rangle. \quad (3.35)$$

Dla częściowo uśrednionego operatora macierzy gęstości (3.34) początki (przy $t = t_0$) oraz końce (w chwili $t_N = t$) wszystkich możliwych trajektorii losowej zmiennej $X(t)$

znajdują się („utrwalone”) odpowiednio w punkcie x_0 (początek trajektorii) i w punkcie x_N (koniec trajektorii). Ze wzorów (3.32) i (3.34) wynika, że

$$\langle \rho(t) \rangle = \sum_{x_0} \sum_{x_N} P(x_0) \langle \rho(x_0, t_0; x_N, t) \rangle . \quad (3.36)$$

Dla częściowo uśrednionego operatora macierzy gęstości (3.35) uśrednienie zostało wykonane po wszystkich możliwych trajektoriach losowej zmiennej $X(t)$, które mają końce w chwili $t_N = t$ w tym samym punkcie x_N . Ze wzorów (3.32) i (3.35) mamy, że całkowicie uśredniony operator macierzy gęstości $\langle \rho(t) \rangle$ w chwili t opisuje wzór

$$\langle \rho(t) \rangle = \sum_{x_N} \langle \rho(x_N, t) \rangle . \quad (3.37)$$

Znajdziemy teraz równania ruchu dla częściowo uśrednionych operatorów macierzy gęstości $\langle \rho(x_0, t_0; x_N, t) \rangle$ i $\langle \rho(x_N, t) \rangle$.

Różniczkując wzór (3.34) względem t otrzymujemy

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \langle \rho(x_0, t_0; x_N, t) \rangle &= \lim_{\substack{N \rightarrow \infty \\ \tau_i \rightarrow 0}} \sum_{x_1} \sum_{x_2} \dots \sum_{x_{N-1}} P(x_0 | x_1, \tau_1) P(x_1 | x_2, \tau_2) \dots \\ &\dots \left[\frac{dP(x_{N-1} | x_N, \tau_N)}{dt} \right] \cdot \rho(x_0, t_0; x_1, t_1; \dots; x_N, t) + \lim_{\substack{N \rightarrow \infty \\ \tau_i \rightarrow 0}} \sum_{x_1} \sum_{x_2} \dots \sum_{x_{N-1}} P(x_0 | x_1, \tau_1) \cdot \\ &\cdot P(x_1 | x_2, \tau_2) \dots P(x_{N-1} | x_N, \tau_N) \cdot \left[\frac{d\rho(x_0, t_0; x_1, t_1; \dots; x_N, t)}{dt} \right] \end{aligned} \quad (3.38)$$

Rozważmy drugi wyraz po prawej stronie równania (3.38), który oznaczmy jako A_2

$$A_2 \equiv \lim_{\substack{N \rightarrow \infty \\ \tau_i \rightarrow 0}} \sum_{x_1} \sum_{x_2} \dots \sum_{x_{N-1}} P(x_0 | x_1, \tau_1) P(x_1 | x_2, \tau_2) \dots P(x_{N-1} | x_N, \tau_N) \cdot \left[\frac{d\rho(x_0, t_0; x_1, t_1; \dots; x_N, t)}{dt} \right] . \quad (3.39)$$

Biorąc pod uwagę wzór (3.31) znajdujemy

$$A_2 = i \lim_{\substack{N \rightarrow \infty \\ \tau_i \rightarrow 0}} \sum_{x_1} \sum_{x_2} \dots \sum_{x_{N-1}} P(x_0 | x_1, \tau_1) \cdot P(x_1 | x_2, \tau_2) \dots P(x_{N-1} | x_N, \tau_N) \cdot [\rho(x_0, t_0; \dots; x_N, t), H(x_N)] . \quad (3.40)$$

Uwzględniając wzór (3.34), wzór (3.40) możemy zapisać w postaci

$$A_2 = i [\langle \rho(x_0, t_0; x_N, t) \rangle, H(x_N)] . \quad (3.41)$$

Rozważmy teraz pierwszy wyraz po prawej stronie równania (3.38), który oznaczmy jako A_1

$$A_1 \equiv \lim_{\substack{N \rightarrow \infty \\ \tau_i \rightarrow 0}} \sum_{x_1} \sum_{x_2} \dots \sum_{x_{N-1}} P(x_0 | x_1, \tau_1) P(x_1 | x_2, \tau_2) \dots \left[\frac{dP(x_{N-1} | x_N, \tau_N)}{dt} \right] \cdot \rho(x_0, t_0; x_1, t_1; \dots; x_N, t) . \quad (3.41)$$

Tu $\tau_i = t_i - t_{i-1}$.

Dla stacjonarnych procesów Markowa warunkowa funkcja prawdopodobieństwa $P(x_{N-1} | x_N, \tau_N)$ spełnia równanie Smoluchowskiego (2.39)

$$\frac{\partial P(x_{N-1} | x_N, \tau_N)}{\partial \tau_N} = \sum_m P(x_{N-1} | x_m, \tau_N) \cdot W_{mN} . \quad (3.42)$$

Biorąc pod uwagę (3.42), oraz (3.30), otrzymujemy

$$A_1 = \sum_m W_{mN} \langle \rho(x_0, t_0; x_m, t) \rangle . \quad (3.43)$$

Zadanie: Udowodnić wzór (3.43).

Po podstawieniu (3.41) i (3.43) do równania (3.38) znajdujemy następujące równanie ruchu dla częściowo uśrednionego operatora macierzy gęstości $\langle \rho(x_0, t_0; x_1, t_1) \rangle$

$$\frac{d}{dt} \langle \rho(x_0, t_0; x_N, t) \rangle = i [\langle \rho(x_0, t_0; x_N, t) \rangle, H(x_N)] + \sum_m W_{mN} \langle \rho(x_0, t_0; x_m, t) \rangle . \quad (3.44)$$

Łatwo przekonać się, że równaniu ruchu dla częściowo uśrednionego operatora macierzy gęstości $\langle \rho(x_N, t) \rangle$ (3.35) ma postać

$$\frac{d}{dt} \langle \rho(x_N, t) \rangle = i [\langle \rho(x_N, t) \rangle, H(x_N)] + \sum_m W_{mN} \langle \rho(x_m, t) \rangle . \quad (3.45)$$

Zadanie: Udowodnić wzór (3.45).

Równania (3.44) i (3.45) noszą nazwę stochastycznych równań Liouville'a dla częściowo uśrednionych operatorów macierzy gęstości. Przewaga tych równań w porównaniu z równaniem Liouville'a (3.26) polega na tym, że w równaniach (3.44) i (3.45) Hamiltonian oddziaływania H nie zależy od czasu.